

ANALITICIDADE PARA UM PROBLEMA DE VIGAS TERMOELÁSTICAS DO TIPO III

Leandro T. de Araujo & Jaime M. Rivera

UFRRJ, UFRJ

leandroaraujo@ufrrj.br



34º Colóquio Brasileiro de Matemática, IMPA, Rio de Janeiro, 24-28 de julho de 2023.

1 Um problema Importante

O sistema de vigas termoelástico do tipo III foi estudado por muitos autores para provar a sua boa colocação e a sua estabilidade exponencial quando o tempo vai para o infinito. Neste trabalho provamos uma propriedade muito importante que é a analiticidade do semigrupo associado ao sistema o que implicará na sua estabilidade exponencial.

2 Modelo

O sistema de vigas termoelásticas do tipo III é governado pelas seguintes equações

$$\begin{cases} \rho u_{tt} + \alpha u_{xxxx} + m\theta_{txx} = 0, & (x, t) \in]0, \ell[\times]0, +\infty[, \\ c\theta_{tt} - \kappa\theta_{xx} - \kappa_0\theta_{txx} - mu_{xxt} = 0, & (x, t) \in]0, \ell[\times]0, +\infty[. \end{cases} \quad (1)$$

Aqui assumimos que

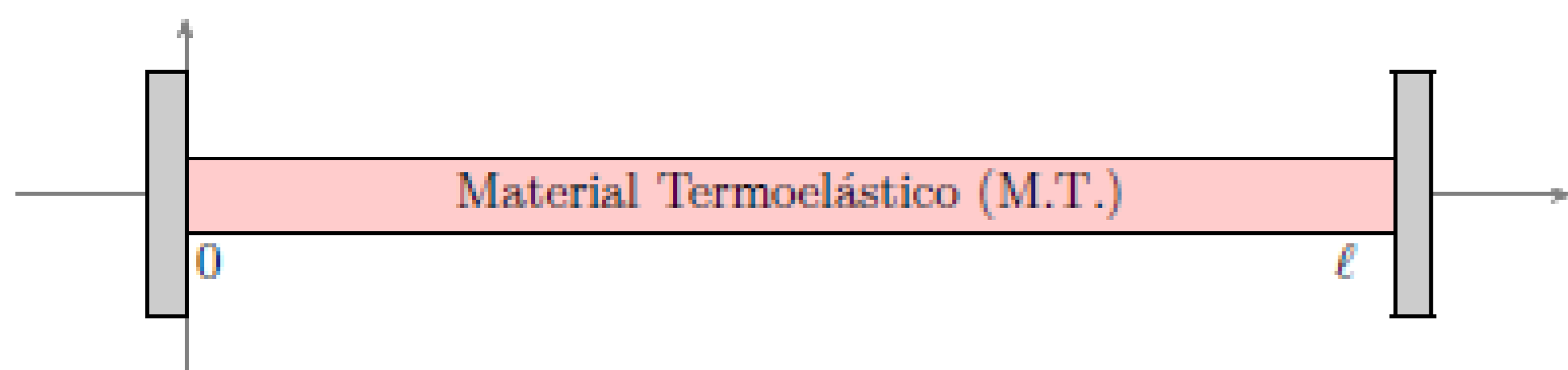
$$\rho, \alpha, c, \kappa, \kappa_0 \text{ e } m$$

são constantes positivas, e consideraremos condições de Dirichlet para o deslocamento e condições de Neumann para a variação de temperatura θ as seguintes condições de contorno

$$\begin{aligned} u(0, t) = u_x(0, t) = 0, \quad u(\ell, t) = u_x(\ell, t) = 0, \\ \theta_x(0, t) = \theta_x(\ell, t) = 0, \quad \forall t > 0, \end{aligned} \quad (2)$$

e munido das condições iniciais

$$\begin{aligned} u(x, 0) = u_0(x), \quad u_t(x, 0) = u_1(x), \\ \theta(x, 0) = \theta_0(x), \quad \theta_t(x, 0) = \theta_1(x), \quad x \in]0, \ell[. \end{aligned} \quad (3)$$



Vale ressaltar que este problema já foi estudado antes em [3], mas a regularidade e abordagem feita aqui é diferente.

3 Energia e Espaço Fase

A energia associada ao modelo (1)-(3) é dada por

$$E(t) = \frac{1}{2} \int_0^\ell (\rho |u_t|^2 + \alpha |u_{xx}|^2 + c |\theta_t|^2 + \kappa |\theta_x|^2) dx.$$

De onde temos

$$\frac{d}{dt} E(t) = - \int_0^\ell \kappa_0 |\theta_{xt}|^2 dx. \quad (4)$$

Denotando por $u_t = v$, $\theta_t = \Theta$, e $U = (u, v, \theta, \Theta)$. Definimos o espaço de fase \mathcal{H} da seguinte forma

$$\mathcal{H} = H_0^2(0, \ell) \times L^2(0, \ell) \times H_*^1(0, \ell) \times L_*^2(0, \ell),$$

onde

$$\begin{aligned} L_*^2(0, \ell) &= \left\{ g \in L^2(0, \ell); \int_0^\ell g(s) ds = 0 \right\}, \\ H_*^m(0, \ell) &= H^m(0, \ell) \cap L_*^2(0, \ell), \quad m = 1, 2, \dots, \end{aligned}$$

o qual é um espaço de Hilbert equipado com o produto interno

$$(U, U^*)_{\mathcal{H}} = \int_0^\ell (\rho v \bar{v}^* + \alpha u_{xx} \bar{u}_{xx}^* + c \Theta \bar{\Theta}^* + \kappa \theta_x \bar{\theta}_x^*) dx,$$

onde $U = (u, v, \theta, \Theta)$ e $U^* = (u^*, v^*, \theta^*, \Theta^*)$. O operador \mathcal{A} , para $\rho = c = 1$ é dado pela seguinte expressão

$$U = \begin{pmatrix} u \\ v \\ \theta \\ \Theta \end{pmatrix}, \quad \mathcal{A}U = \begin{pmatrix} v \\ -\alpha u_{xxxx} - m\Theta_{xx} \\ \Theta \\ \kappa\theta_{xx} + \kappa_0\Theta_{xx} + mv_{xx} \end{pmatrix}.$$

Portanto, o sistema (1)-(3) pode ser reescrito como

$$U_t - \mathcal{A}U = 0, \quad U(0) = U_0, \quad (5)$$

com domínio $D(\mathcal{A}) = \{U \in \mathcal{H}; \mathcal{A}U \in \mathcal{H}\}$ é dado por

$$D(\mathcal{A}) = \left\{ U \in \mathcal{H} \begin{cases} v \in H_0^2(0, \ell), \quad u \in H^3(0, \ell) \\ -\alpha u_{xx} - m\Theta \in H^2(0, \ell), \\ \Theta \in H_*^1(0, \ell) \\ \kappa\theta + \kappa_0\Theta + mv \in H_*^2(0, \ell). \end{cases} \right\} \quad (6)$$

Uma das principais dificuldades deste problema é que o domínio não pode ser representado na forma de um espaço de Sobolev, mas na forma de um espaço vetorial dependendo dos operadores diferenciais da equação. Além disso, podemos verificar que o operador \mathcal{A} definido acima é dissipativo e vale

$$\text{Re}(AU, U)_{\mathcal{H}} = - \int_0^\ell \kappa_0 |\Theta_x|^2 dx \leq 0. \quad (7)$$

4 Boa Colocação

Para mostrar que o modelo é bem posto usamos o sistema resolvente associado ao modelo

$$(i\lambda I - \mathcal{A})U = F. \quad (8)$$

Em termos de suas componentes, o sistema resolvente pode ser escrito como

$$i\lambda u - v = f_1, \quad (9)$$

$$i\lambda v + \alpha u_{xxxx} + m\Theta_{xx} = f_2, \quad (10)$$

$$i\lambda \theta - \Theta = f_3, \quad (11)$$

$$i\lambda \Theta - \kappa\theta_{xx} - \kappa_0\Theta_{xx} - mv_{xx} = f_4, \quad (12)$$

verificando a condição de contorno

$$u(0) = u(\ell) = u_x(0) = u_x(\ell) = \theta_x(0) = \theta_x(\ell) = 0. \quad (13)$$

Note que as relações (7) e (8) implicam

$$\int_0^\ell \kappa_0 |\Theta_x|^2 dx = \text{Re}(U, F)_{\mathcal{H}} \quad (14)$$

PROPOSIÇÃO 1. *Seja \mathcal{A} um operador dissipativo verificando $R(\mathcal{A}) = \mathcal{H}$. Se o espaço \mathcal{H} é reflexivo então $D(\mathcal{A}) = \mathcal{H}$.*

Demonstração. Veja [4]. \square

Finalmente,

TEOREMA 1. *O operador \mathcal{A} é o gerador infinitesimal de um semigrupo- C_0 de contrações $(S(t))_{t \geq 0}$ sobre o espaço \mathcal{H} . Além disso, para todo dado inicial $U_0 \in D(\mathcal{A})$ existe uma única solução do problema (5) verificando*

$$U \in C^1([0, \infty[, \mathcal{H}) \cap C^0([0, \infty[, D(\mathcal{A})).$$

5 Estabilidade Forte

PROPOSIÇÃO 2 (Estabilidade Forte). *O operador \mathcal{A} verifica*

$$i\mathbb{R} \subset \rho(\mathcal{A}).$$

Demonstração. Denotemos por

$$\mathcal{N} = \{s \in \mathbb{R}^+;] - is, is[\subset \rho(\mathcal{A})\}.$$

Como $0 \in \rho(\mathcal{A})$, $\mathcal{N} \neq \emptyset$. Denotando $\sigma = \sup \mathcal{N}$ temos as seguintes possibilidades: $\sigma = +\infty$ ou $0 < \sigma < \infty$. O objetivo é demonstrar que $0 < \sigma < \infty$ não pode acontecer. A demonstração é feita por contradição aonde se constrói uma sequência $U_n \in D(\mathcal{A})$ tal que $\|U_n\| = 1$ e $U_n \rightarrow 0$. \square

6 Analiticidade

Para demonstrar analiticidade do Semigrupo usaremos o resultado de Zhen e Liu, a saber:

TEOREMA 2. *Seja $\rho(\mathcal{A})$ o conjunto resolvente do operador \mathcal{A} . Suponhamos que*

$$i\mathbb{R} \subset \rho(\mathcal{A}).$$

Então, um C_0 -semigrupo de contrações $T(t)$ em um espaço de Hilbert \mathcal{H} com a norma $\|\cdot\|_{\mathcal{H}}$ é analítico se, e somente se,

$$\limsup_{|\lambda| \rightarrow +\infty} \|\lambda(i\lambda I - \mathcal{A})^{-1}\|_{\mathcal{L}(\mathcal{H})} < \infty.$$

Demonstração. Veja [2], p.5. \square

PROPOSIÇÃO 3 (1ª Estimativa). *Suponha as condições anteriores, então para todo $\epsilon > 0$,*

$$\int_0^\ell |\lambda \theta_x|^2 dx \leq C \|U\|_{\mathcal{H}} \|F\|_{\mathcal{H}} + C \|F\|_{\mathcal{H}}^2, \quad (15)$$

$$\int_0^\ell |\lambda \Theta|^2 dx \leq 2\epsilon |\lambda|^2 \|U\|_{\mathcal{H}}^2 + C_\epsilon \|F\|_{\mathcal{H}}^2. \quad (16)$$

onde C e C_ϵ são constantes positivas.

A seguinte Proposição estima parte da energia potencial elástica, que é um ponto importante na prova da analiticidade.

PROPOSIÇÃO 4 (2ª Estimativa). *Suponha as condições anteriores, então para todo $\epsilon > 0$,*

$$\int_0^\ell |\lambda u_{xx}|^2 dx \leq 2\epsilon |\lambda|^2 \|U\|_{\mathcal{H}}^2 + c_\epsilon \|F\|_{\mathcal{H}}^2,$$

onde C_ϵ é uma constante positiva.

PROPOSIÇÃO 5 (3ª Estimativa). *Sob as mesmas condições anteriores temos que a solução do sistema resolvente verifica para todo $\epsilon > 0$,*

$$\int_0^\ell |\lambda v|^2 dx \leq 2\epsilon |\lambda|^2 \|U\|_{\mathcal{H}}^2 + c_\epsilon \|F\|_{\mathcal{H}}^2.$$

onde C_ϵ é uma contante positiva.

Finalmente, estamos em condições de mostrar o principal resultado desta tese.

TEOREMA 3. *O semigrupo associado ao sistema (1)-(3) é analítico.*

Demonstração. Note que da Proposição 2, $i\mathbb{R} \subset \rho(\mathcal{A})$. Agora pelas Proposição 3, Proposição 4 e Proposição 5 obtemos

$$\begin{aligned} |\lambda|^2 \|U\|_{\mathcal{H}}^2 &= \int_0^\ell (|\lambda v|^2 + \alpha |\lambda u_{xx}|^2 + |\lambda \Theta|^2 + \kappa |\lambda \theta|^2) dx \\ &\leq 2\epsilon |\lambda|^2 \|U\|_{\mathcal{H}}^2 + c_\epsilon \|F\|_{\mathcal{H}}^2. \end{aligned}$$

assim temos que $|\lambda|^2 \|U\|_{\mathcal{H}}^2 \leq C_\epsilon \|F\|_{\mathcal{H}}^2$. De onde segue o resultado. \square

7 Conclusões

Neste trabalho mostramos a boa colocação dos modelos de vigas termoelásticas do tipo III global. Para tal demonstração, utilizamos a teoria clássica de Semigrupos e Análise Funcional que pode ser encontrada em [1, 4]. Além disso, mostramos que a dissipação produzida é suficiente para que o modelo seja analítico. Esta propriedade é muito importante porque em particular implica nas seguintes propriedades: estabilidade exponencial do modelo, a solução possui efeito regularizante sobre os dados iniciais e a solução admite uma expansão em series de potencias convergentes no tempo.

Referências

- [1] BREZIS, H. *Analyse Fonctionnelle, Théorie et Applications*, Masson, Paris, (1983)
- [2] LIU, Z. & ZHENG, S. *Semigroups Associated with Dissipative Systems*, CRC Research Notes in Mathematics, vol. 398, Chapman and Hall, 1999.
- [3] LIU, Z. & QUINTANILLA, R. *Analyticity of solutions in type III thermoelastic plates*. IMA Journal of Applied Mathematics (2010) 75, 356-365.
- [4] PAZY, A. *Semigroups of Linear Operators and Applications to Partial Differential Equations*. Springer-Verlag, New York, 1983.
- [5] RIVERA, J. Muñoz. *Estabilização de Semigrupos e Aplicações*, Serie de Métodos Matemáticos, LNCC, 2008.
- [6] RIVERA, J.E. & VEGA, J. C. *Large Time Behaviour for non-simple Thermolascity with second sound*. Electronic Journal of Differential Equations, Vol. 2017 (2017), No. 259, pp. 1-7.

Agradecimentos

Este trabalho foi desenvolvido como parte da tese de doutorado sob a orientação do Prof. Jaime M. Rivera