



Minimização de Função Real Pelo Método da Seção Áurea



Amanda Maciel de Oliveira
Danielly Araujo Pereira dos Santos¹
João Victor da Silva
Talia Correia Schulz
Orientador: Prof. Dr. Abel Soares Siqueira²

Universidade Federal do Paraná

¹daniellyaps97@gmail.com, ²abelsiqueira@ufpr.br

Resumo

Neste trabalho iremos abordar um dos métodos para minimizar funções unimodais, denominado método da Razão Áurea. Este consiste em estreitar um intervalo inicial de um certo modo que a distância entre os intervalos divididos respeitem a razão áurea.

1. Seção Áurea

O método da seção áurea fundamenta-se em encontrar o mínimo local de uma função contínua e unimodal em um intervalo fechado.

Definição 1. Uma função contínua $p : [0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}$ é dita unimodal quando admite um conjunto de minimizadores $[x_1, x_2]$, é estritamente decrescente em $[0, x_1]$ e estritamente crescente em $[x_2, \infty)$.

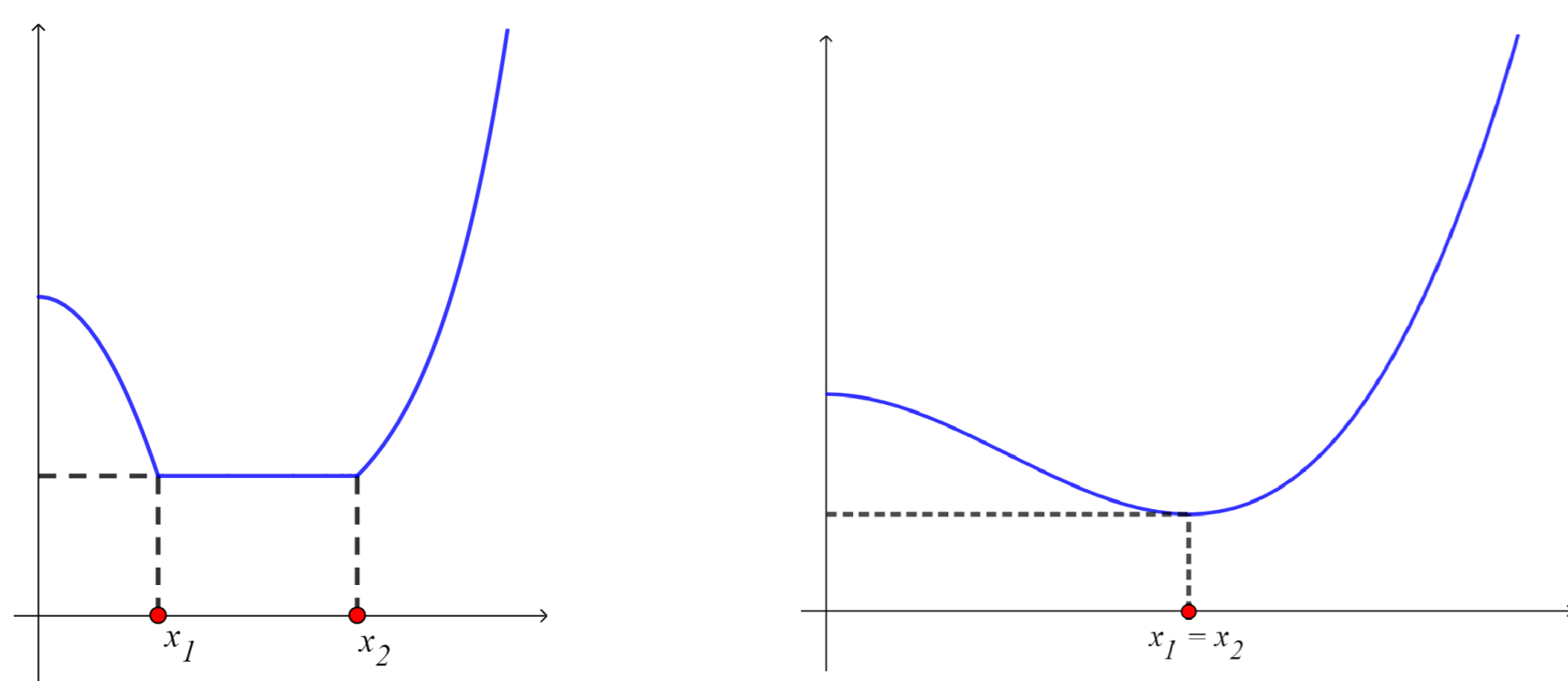


Figura 1: Exemplos de Funções Unimodais

Definição 2. Um ponto divide o intervalo $[a, b]$ na razão áurea, quando a razão entre o maior segmento e o segmento todo é igual à razão entre o menor e o maior dos segmentos.

Assim, u e v devem satisfazer as seguintes equações:

$$\frac{v-a}{b-a} = \frac{b-v}{v-a} \quad \text{e} \quad \frac{b-u}{b-a} = \frac{u-a}{b-u}$$

Dito isso temos a seguinte relação:

$$u = a + \theta_1(b-a) \\ v = a + \theta_2(b-a)$$

Onde $\theta_1, \theta_2 \in [0, 1]$, são as proporções que desejamos encontrar. Manipulando as equações de forma adequada obtemos:

$$\theta_1 = \frac{3 - \sqrt{5}}{2} \approx 0,382 \\ \theta_2 = \frac{\sqrt{5} - 1}{2} \approx 0,618$$

Note que a razão entre θ_1 e θ_2 corresponde a proporção áurea por isso denominamos o método de tal forma. A cada iteração é descartado 38,2% do intervalo inicial, restando 61,8% para procurar o minimizador.

2. Algoritmo

Para implementar o método separaremos o algoritmo em duas partes. A primeira consiste em definir o intervalo $[a, b] \subset [0, \infty)$, a partir de um intervalo $[0, 2s]$, para $s > 0$, de modo que $[a, b]$ contenha o minimizador ξ .

Já na segunda parte restringimos $[a, b]$ em subintervalos, até que um intervalo de tamanho ϵ seja alcançado.

Algorithm 1 Seção Áurea Parte 1: Encontra o intervalo $[a, b]$

```
1: Entrada:  $\varphi(x), \alpha > 0$ 
2:  $a \leftarrow 0$ 
3:  $s \leftarrow \alpha$ 
4:  $b \leftarrow 2s$ 
5: while  $\varphi(b) < \varphi(s)$  do
6:    $a \leftarrow s$ 
7:    $s \leftarrow b$ 
8:    $b \leftarrow 2b$ 
9: end while
10: Saída  $a, b$ 
```

Na parte 1 (encontra o intervalo $[a, b]$) o algoritmo funciona da seguinte forma:

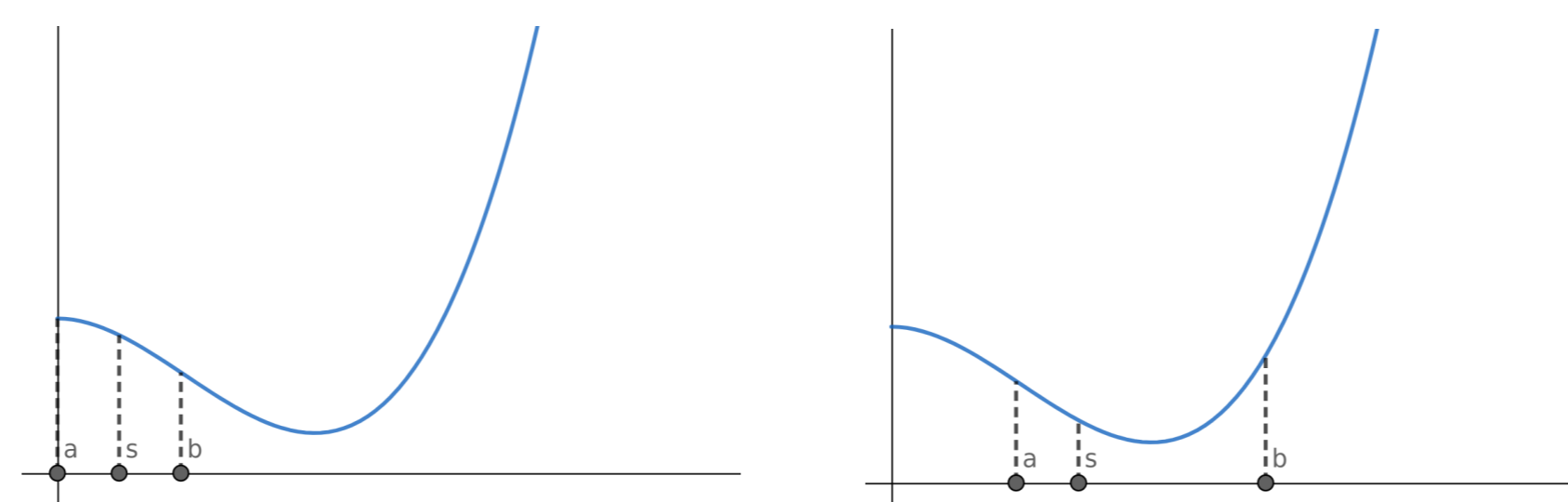


Figura 3: Primeira e última iteração da parte 1

Associamos as variáveis aos seus respectivos valores. Como $\varphi(b) < \varphi(s)$ então o minimizador não está nesse intervalo, e por isso $a = s, s = b, b = 2b$. Continuando esse processo até que $\varphi(b) > \varphi(s)$ obtemos o intervalo $[a, b]$ de acordo com o teorema a seguir.

Teorema. A parte 1 do Algoritmo Seção Áurea, encontra um intervalo $[a, b]$ que contém pelo menos um minimizador da função em um número finito de iterações.

Algorithm 2 Seção Áurea Parte 2: Encontra o minimizador

```
1: Entrada:  $\epsilon > 0, \theta_1 = \frac{3 - \sqrt{5}}{2}, \theta_2 = \frac{\sqrt{5} - 1}{2}, \varphi(x), a, b$ 
2:  $u \leftarrow a + \theta_1(b-a)$ 
3:  $v \leftarrow a + \theta_2(b-a)$ 
4: while  $|b-a| > \epsilon$  do
5:   if  $\varphi(u) < \varphi(v)$  then
6:      $b \leftarrow v$ 
7:      $v \leftarrow u$ 
8:      $u \leftarrow a + \theta_1(b-a)$ 
9:   else
10:     $a \leftarrow u$ 
11:     $u \leftarrow v$ 
12:     $v \leftarrow a + \theta_2(b-a)$ 
13:   end if
14: end while
15: Saída:  $x$  correspondente ao menor entre  $\varphi(a), \varphi(u), \varphi(v), \varphi(b)$ 
```

Antes de aplicar a segunda parte do algoritmo, veremos alguns resultados.

Teorema. Seja φ uma função unimodal.

- (i) se $\varphi(v) \leq \varphi(u)$ e o intervalo $[a, u]$ é descartado, então o intervalo que sobrou $[u, b]$ contém pelo menos um minimizador.
- (ii) se $\varphi(v) \geq \varphi(u)$ e o intervalo $(v, b]$ é descartado, então o intervalo que sobrou $[a, v]$ contém pelo menos um minimizador.

Lema. No método da seção áurea se $(v, b]$ é descartado então, $v_+ = u$.

Dado o intervalo $[a, b]$. Como $\varphi(u) < \varphi(v)$ então o intervalo $(v, b]$ será descartado. Assim $b = v, v = u, u = a + \theta_1(b-a)$. Agora, como $\varphi(u) > \varphi(v)$ temos $a = u, u = v, v = a + \theta_2(b-a)$. Continuando as iterações até encontrarmos o minimizador, isto é, parando quando $(b-a) < \epsilon$.

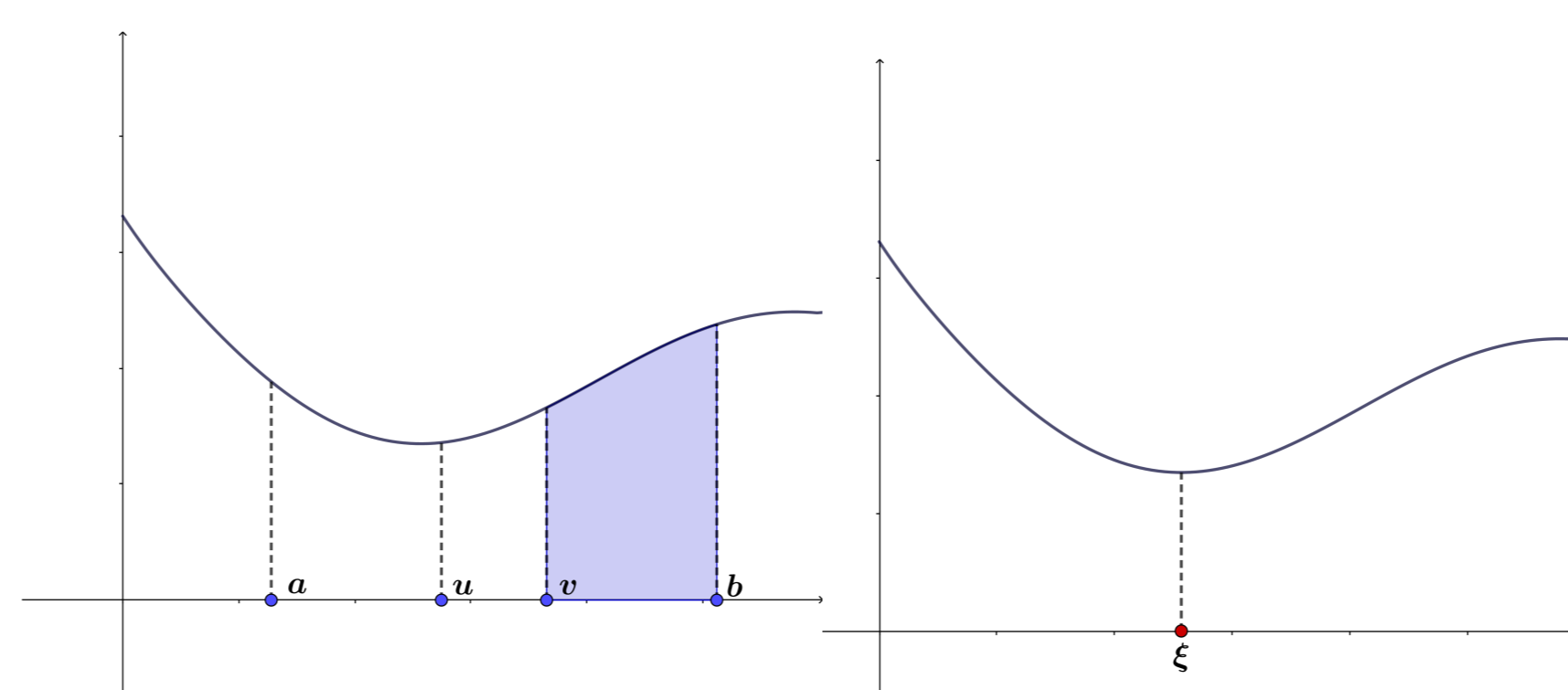


Figura 5: Primeira e última iteração da parte 2

3. Comparação com outro método

Na comparação será feito tudo da mesma forma que no método da seção áurea com apenas duas exceções: a proporção e a reutilização do ponto.

3.1 Proporção 1/3

Buscaremos um intervalo será particionado em uma proporção de 1:3, isto é,

$$u = a + \frac{1}{3}(b-a) \quad \text{e} \quad v = a + \frac{2}{3}(b-a)$$

Nesse método, ao descartar um intervalo o ponto que restar estará localizado no ponto médio do novo intervalo e não poderá ser reaproveitado na partição seguinte.

3.2 Aleatória

Diferente da razão áurea que obtém pontos específicos no intervalo de acordo com sua proporção, esse método tende a utilizar pontos escolhidos aleatoriamente. Mas em contraste com o método anterior, eles serão reaproveitados a cada iteração. Veja abaixo algumas das funções criadas especificamente para fazer a comparação desse projeto:

$$a(x) = \begin{cases} \frac{\sin(x+2)}{\ln(x+2)} + 2, & 0 \leq x \leq 6 \\ (x-6)^2 + 2.48, & x \in (6, +\infty) \end{cases} \\ b(x) = (x-2)^2 + 4 \\ c(x) = \frac{-2x}{(1+x^2)^2} \\ d(x) = \left| x - 4 + \sin\left(\frac{3(x-4)}{4}\right) \right|$$

A tabela [1] referente às proporções relacionadas a cada método em que calculamos o quão próximo do resultado está o mínimo, ou seja, as casas de precisão e a quantidade de iterações. Para todas as funções utilizamos o mesmo critério de parada. Em seguida temos os gráficos que relacionam o número de iterações com o erro absoluto entre o mínimo encontrado e o mínimo real das funções $a(x)$ e $b(x)$.

Função	Casas de Precisão			Iteração		
	Áurea	Equidistante	Aleatória	Áurea	Equidistante	Aleatória
a(x)	5	4	4	24	28	44
b(x)	4	5	5	22	26	26
c(x)	6	5	4	21	24	41
d(x)	6	4	5	24	28	38

Tabela 1: Tabela de comparação

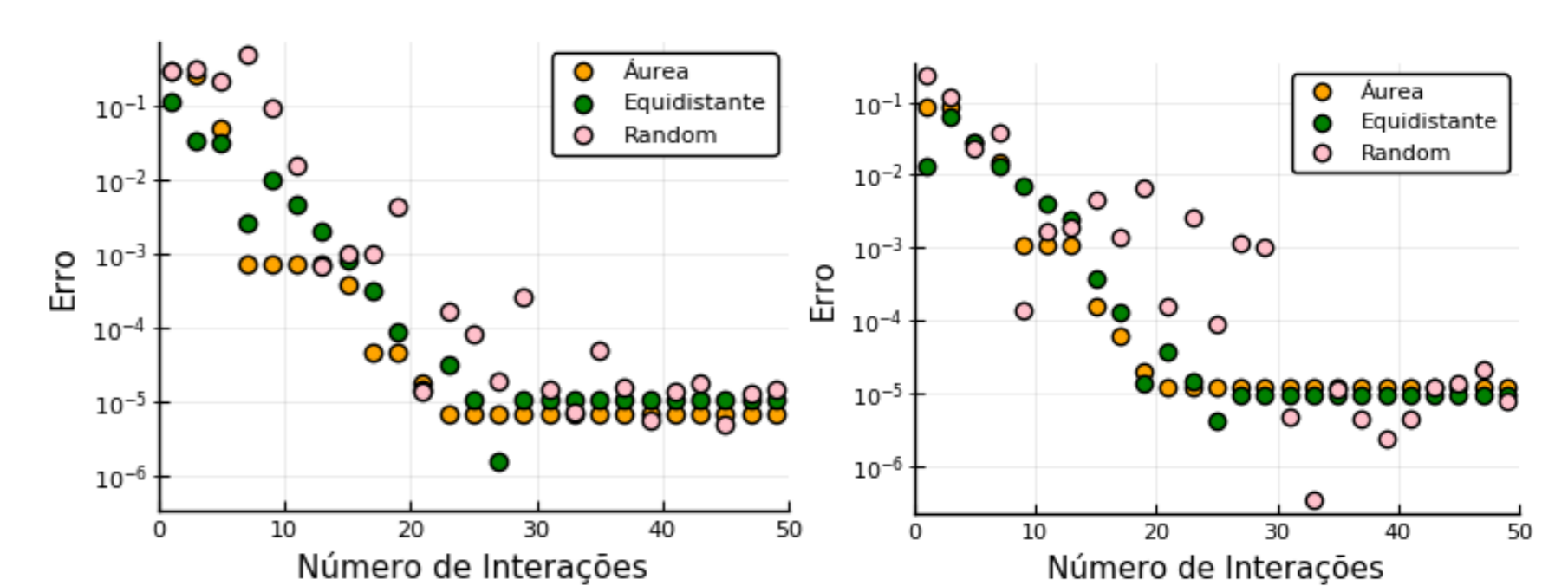


Figura 6: Erro e iteração da $a(x)$ e $b(x)$

Como foi constatado na tabela, o erro absoluto da $b(x)$ no Método da Seção Áurea tem uma leve diferença em comparação com os outros e na função $a(x)$ é notável seu melhor desempenho.

4. Considerações finais

O método da Seção Áurea encontra mínimo de funções unimodais. Nosso objetivo foi mostrar como a proporção utilizada é eficiente. Obtemos como resultado que em comparação com a proporção Equidistante e a proporção Aleatória, a Áurea não atingiu resultados numéricos satisfatórios nos casos apresentados, ou seja, os três métodos vão encontrar o mínimo com precisão semelhante. Entretanto, por conta de sua eficiência nas iterações, o gasto computacional será menor fazendo com que o método ainda assim seja melhor que os demais, em geral. Tais resultados podem ser visíveis nas tabelas e gráficos apresentados.

Referências

- [1] FERNANDES, F. M. **Velocidade de convergência de métodos de otimização e irrestrita.** UFPR, 2010.
- [2] KARAS, E.W. e RIBEIRO, A. A. **Otimização contínua: Aspectos teóricos e computacionais,** São Paulo: Cengage Learning, 2017.